

Dette er et foreløpig løsningsforslag som ikke er komplett. **Det skal ikke publiseres i denne form.**

OPPGAVE 1.

- (a) Vi vet at kolonnevektorene til  $A$  er lineært uavhengige hvis og bare hvis  $\det(A) \neq 0$ , og regner derfor ut determinanten:

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \\ 2 & 5 & 1 \end{vmatrix} = 2(1-4) = -6$$

Siden  $|A| \neq 0$ , følger det at kolonnevektorene  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$  er lineært uavhengige.

- (b) Vi regner ut indreproduktene  $\mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_i$  siden lengden  $\|\mathbf{v}_i\| = \sqrt{\mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_i}$  og får at

$$\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1 = 5, \quad \mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{v}_2 = 38, \quad \mathbf{v}_3 \cdot \mathbf{v}_3 = 5$$

Dette gir at lengden av vektorene er

$$\|\mathbf{v}_1\| = \sqrt{5}, \quad \|\mathbf{v}_2\| = \sqrt{38}, \quad \|\mathbf{v}_3\| = \sqrt{5}$$

Vi regner også ut de andre indreproduktene:

$$\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_2 = 13, \quad \mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_3 = 4, \quad \mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{v}_3 = 11$$

- (c) Vi vet at egenverdiene til  $A$  er røttene i den karakteristiske likningen  $|A - \lambda I| = 0$ , og utvikler derfor det karakteristiske polynomet  $|A - \lambda I|$  langs andre rad:

$$\begin{vmatrix} 1 - \lambda & 3 & 2 \\ 0 & 2 - \lambda & 0 \\ 2 & 5 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (2 - \lambda)((1 - \lambda)^2 - 4) = (2 - \lambda)(\lambda^2 - 2\lambda - 3)$$

Egenverdiene til  $A$  er gitt ved den karakteristiske likningen

$$(2 - \lambda)(\lambda^2 - 2\lambda - 3) = 0$$

som gir  $\lambda = 2$  eller  $\lambda^2 - 2\lambda - 3 = 0$ , som gir  $\lambda = 3$  eller  $\lambda = -1$ . Siden vi har både positive og negative egenverdier, så er  $A$  indefinit.

- (d) Vi finner egenvektorer for  $\lambda = 2$  ved å løse det lineære systemet  $(A - 2I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$ . Vi bruker Gausseliminering på koeffisientmatrisen

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 0 & 11 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Dette gir  $z$  fri,  $y = -3z/11$  og  $x = 13z/11$ . Egenvektorene for  $\lambda = 2$  er derfor

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \frac{z}{11} \cdot \begin{pmatrix} 13 \\ -3 \\ 11 \end{pmatrix} = \frac{z}{11} \mathbf{v}_1 \quad \text{med} \quad \mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 13 \\ -3 \\ 11 \end{pmatrix}$$

Vi finner egenverdiene for  $\lambda = 3$  ved å løse det lineære systemet  $(A - 3I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$ . Vi bruker Gausseliminering på koeffisientmatrisen

$$\begin{pmatrix} -2 & 3 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 5 & -2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 3 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Dette gir  $z$  fri,  $y = 0$  og  $x = z$ . Egenvektorene for  $\lambda = 3$  er derfor

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = z \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = z \mathbf{v}_2 \quad \text{med} \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Vi finner egenverdiene for  $\lambda = -1$  ved å løse det lineære systemet  $(A + I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$ . Vi bruker Gausseliminering på koeffisientmatrisen

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 2 \\ 0 & 3 & 0 \\ 2 & 5 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 3 & 2 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Dette gir  $z$  fri,  $y = 0$  og  $x = -z$ . Egenvektorene for  $\lambda = -1$  er derfor

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = z \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = z \mathbf{v}_3 \quad \text{med} \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Dermed er  $P^{-1}AP$  diagonal om vi velger  $P$  lik matrisen med vektorene  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$  som kolonner:

$$P = \begin{pmatrix} 13 & 1 & -1 \\ -3 & 0 & 0 \\ 11 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

## OPPGAVE 2.

- (a) Funksjonen  $f$  kan skrives på matriseform som  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x} + B \mathbf{x} + C$ , hvor  $A, B, C$  er matrisene

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = (6 \quad 0 \quad -2), \quad C = (1)$$

De stasjonære punktene til  $f$  er dermed gitt ved

$$\frac{\partial f}{\partial \mathbf{x}} = 2A\mathbf{x} + B^T = \mathbf{0} \quad \Rightarrow \quad A\mathbf{x} = -\frac{1}{2}B^T \quad \Rightarrow \quad \begin{pmatrix} 4 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x} = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Vi løser det lineære systemet ved hjelp av Gauss-eliminering, og får  $(x, y, z) = (-1, 1/2, 1)$ .

- (b) Vi finner egenverdiene til den symmetriske matrisen  $A$  for å klassifisere det stasjonære punktet. Vi setter opp determinanten og utvikler langs siste rad:

$$\begin{vmatrix} 4 - \lambda & 2 & 0 \\ 2 & 4 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda)((4 - \lambda)^2 - 4) = (1 - \lambda)(\lambda^2 - 8\lambda + 12) = 0$$

Egenverdiene er  $\lambda = 1, \lambda = 2, \lambda = 6$ . Dermed er  $A$  positiv definit, og det stasjonære punktet  $(x, y, z) = (1, -1/2, -1)$  er et minimumspunkt.

- (c) For hver observasjon er feilen  $\epsilon$  gitt ved  $y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \dots + \beta_n x_n + \epsilon$ , og for hele datasettet er vektoren  $\underline{\epsilon}$  av feilene  $\epsilon_1, \epsilon_2, \dots, \epsilon_N$  gitt ved

$$\mathbf{y} = X\beta + \underline{\epsilon} \quad \Rightarrow \quad \underline{\epsilon} = \mathbf{y} - X\beta$$

Vi ønsker å minimere  $\epsilon_1^2 + \dots + \epsilon_N^2$  (minste kvadraters metode), og dermed å minimere funksjonen som kan skrives på matriseform som

$$\underline{\epsilon}^T \underline{\epsilon} = (\mathbf{y} - X\beta)^T \cdot (\mathbf{y} - X\beta)$$

Dette er et annengradfunksjon i  $\beta$ , som kan skrives

$$\underline{\epsilon}^T \underline{\epsilon} = \beta^T (X^T X) \beta - 2\mathbf{y}^T X \beta + \mathbf{y}^T \mathbf{y}$$

Det stasjonære punktet er dermed gitt ved

$$2(X^T X)\beta - (2\mathbf{y}^T X)^T = \mathbf{0} \quad \Rightarrow \quad (X^T X)\beta = X^T \mathbf{y} \quad \Rightarrow \quad \beta = (X^T X)^{-1} \cdot X^T \mathbf{y}$$

når  $\det(X^T X) \neq 0$ . Siden  $X^T X$  er positiv semidefinit, gir dette stasjonære punktet minimum for  $\epsilon_1^2 + \dots + \epsilon_N^2$ .

OPPGAVE 3.

- (a) Vi regner først ut den marginale sannsynlighetstettheten  $f_X(x)$ :

$$f_X(x) = \int_0^1 k(x^2 + y^4) + 2xy \, dy = [k(x^2 y + y^5/5) + xy^2]_0^1 = k(x^2 + 1/5) + x$$

For å bestemme  $k$ , bruker vi at  $\int f_X(x) \, dx = 1$ . Dette gir likningen

$$\int_0^1 k(x^2 + 1/5) + x \, dx = k [x^3/3 + x/5] + x^2/2 \Big|_0^1 = k(1/3 + 1/5) + 1/2 = 8k/15 + 1/2 = 1$$

Multiplikasjon med 30 gir  $16k + 15 = 30$ , og  $k = 15/16$ . Dermed er

$$f_X(x) = \frac{15}{16}(x^2 + 1/5) + x = \frac{1}{16}(15x^2 + 16x + 3)$$

når  $0 \leq x \leq 1$  (og null ellers).

- (b) Vi regner ut  $E(X)$  og  $E(X^2)$  ved å løse integralene:

$$\begin{aligned} E(X) &= \int_0^1 x \cdot \frac{1}{16}(15x^2 + 16x + 3) \, dx = \frac{1}{16} [15x^4/4 + 16x^3/3 + 3x^2/2]_0^1 \\ &= \frac{1}{16}(15/4 + 16/3 + 3/2) = \frac{45 + 64 + 18}{16 \cdot 12} = \frac{127}{192} \approx 0.661 \\ E(X^2) &= \int_0^1 x^2 \cdot \frac{1}{16}(15x^2 + 16x + 3) \, dx = \frac{1}{16} [15x^5/5 + 16x^4/4 + 3x^3/3]_0^1 \\ &= \frac{1}{16}(3 + 4 + 1) = \frac{1}{2} = 0.500 \end{aligned}$$

Dette gir  $\text{Var}(X) = E(X^2) - E(X)^2 = 1/2 - (127/192)^2 = 2303/36864 \approx 0.062$ .

- (c) Vi regner ut  $E(XY)$  ved å løse integralet

$$\begin{aligned} E(XY) &= \int_0^1 \int_0^1 xy \cdot \left( \frac{15}{16}(x^2 + y^4) + 2xy \right) \, dy \, dx \\ &= \int_0^1 \left[ \frac{15}{16}(x^3 y^2/2 + xy^6/6) + 2x^2 y^3/3 \right]_0^1 \, dx \\ &= \left[ \frac{15}{16}(x^4/8 + x^2/12) + 2x^3/9 \right]_0^1 = \frac{15}{16}(1/8 + 1/12) + 2/9 = \frac{75}{384} + \frac{2}{9} = \frac{481}{1152} \approx 0.418 \end{aligned}$$

- (d) Vi regner ut  $E(Y)$  ved å løse integralet:

$$\begin{aligned} E(Y) &= \int_0^1 \int_0^1 y \cdot (k(x^2 + y^4) + 2xy) \, dy \, dx = \int_0^1 [k(x^2 y^2/2 + y^6/6) + 2xy^3/3]_0^1 \, dx \\ &= [k(x^3/6 + x/6) + 2x^2/6]_0^1 = k(1/3) + 1/3 = \frac{15 + 16}{48} = \frac{31}{48} \approx 0.646 \end{aligned}$$

Dermed er  $\text{Cov}(X, Y) = E(XY) - E(X)E(Y) \approx 0.042 - 0.661 \cdot 0.646 \approx -0.010$ . Siden  $\text{Cov}(X, Y) \neq 0$ , så er  $X$  og  $Y$  ikke uavhengige.

OPPGAVE 4.

- (a) Likningen  $y'' - 4y' - 21y = 3$  er en lineær annenordens differensiallikning, og den har løsning  $y = y_h + y_p$ . Den karakteristiske likningen  $r^2 - 4r - 21 = 0$  har løsning  $r = 7, -3$ , så  $y_h = C_1 e^{7t} + C_2 e^{-3t}$ . Vi prøver å finne en partikulær løsning  $y_p = A$ , og innsetting gir  $-21A = 3$ , eller  $A = -3/21 = -1/7$ . Dermed er den generelle løsningen

$$y = y_h + y_p = C_1 e^{7t} + C_2 e^{-3t} - \frac{1}{7}$$

(b) Likningen  $e^y - te^y y' = 1$  er separabel (men ikke lineær), og kan skrives som

$$-te^y y' = 1 - e^y \Rightarrow y' = \frac{1 - e^y}{-te^y} = \frac{e^y - 1}{e^y} \cdot \frac{1}{t} \Rightarrow \frac{e^y}{e^y - 1} y' = \frac{1}{t}$$

Integrasjon på begge sider med hensyn til  $t$  gir da

$$\int \frac{e^y}{e^y - 1} dy = \int \frac{1}{t} dt \Rightarrow \ln |e^y - 1| = \ln |t| + C$$

Vi har brukt substitusjonen  $u = e^y - 1$  med  $du = e^y dy$  for å løse det første integralet. Vi løser for  $y$  for å få likningen på eksplisitt form:

$$|e^y - 1| = e^{\ln |t| + C} = e^C |t| \Rightarrow e^y - 1 = Kt$$

med  $K = \pm e^C$ . Dette gir  $e^y = 1 + Kt$ , og  $y = \ln(1 + Kt)$ .

(c) Likningen  $ty' - 2 \ln(t)y = 2 \ln t$  kan skrives som  $y' - (2 \ln(t)/t)y = 2 \ln(t)/t$ , og er derfor en førsteordens lineær differensiallikning. Siden  $\int -2 \ln(t)/t dt = -\ln(t)^2 + C$ , ved substitusjonen  $u = \ln t$  med  $du = (1/t) dy$ , ser vi at integrerende faktor er  $e^{-\ln(t)^2}$ . Vi får dermed at

$$(e^{-\ln(t)^2} \cdot y)' = e^{-\ln(t)^2} \cdot \frac{2 \ln t}{t} \Rightarrow e^{-\ln(t)^2} \cdot y = \int e^{-\ln(t)^2} \cdot \frac{2 \ln t}{t} dt = -e^{-\ln(t)^2} + C$$

Vi har brukt substitusjonen  $u = -\ln(t)^2$  med  $du = -2(\ln(t)/t) dy$  for å løse dette integralet. Den generelle løsningen blir derfor

$$y = -1 + C e^{\ln(t)^2}$$

Dette kan også skrives som  $y = -1 + C t^{\ln t}$ .

#### OPPGAVE 5.

(a) Vi skriver  $F = \ln(y' - y + 2t) = \ln(u)$  med  $u = y' - y + 2t$  for å forkorte regningene nedenfor. De partielle deriverte er

$$F'_y = \frac{-1}{u}, \quad F'_{y'} = \frac{1}{u}$$

Dermed er Euler-likningen for dette problemet gitt ved

$$\frac{-1}{u} - \left( -\frac{y'' - y' + 2}{u^2} \right) = \frac{-u + (y'' - y' + 2)}{u^2} = \frac{y - y' - 2t + (y'' - y' + 2)}{u^2} = 0$$

Multiplikasjon med  $u^2$  gir dermed likningen

$$y'' - 2y' + y = 2t - 2$$

Dette er en inhomogen annenordens lineær differensiallikning, med karakteristisk likning

$$r^2 - 2r + 1 = 0$$

Vi ser at vi har en dobbel rot  $r = 1$ . Den homogene løsningen av Euler-likningen er dermed

$$y_h = C_1 e^t + C_2 t e^t = (C_1 + C_2 t) e^t$$

For å finne en partikulær løsning  $y_p$ , setter vi  $y = At + B$ , som gir  $y' = A$  og  $y'' = 0$ . Innsetting gir da

$$0 - 2A + (At + B) = 2t - 2 \Rightarrow At + (B - 2A) = 2t - 2$$

Sammenligning av koeffisienter gir  $A = 2$  og  $B - 2A = -2$ , eller  $A = 2$  og  $B = 2$ . Dermed er  $y_p = At + B = 2t + 2$ , og den generelle løsningen av Euler-likningen er

$$y = (C_1 + C_2 t) e^t + 2t + 2$$

Setter vi inn betingelsene  $y(0) = 0$  og  $y(4) = 2e^4 + 10$ , gir den første at  $(C_1 + C_2 \cdot 0)e^0 + 2 = 0$ , eller at  $C_1 = -2$ , og den andre at  $(-2 + 4C_2)e^4 + 10 = 2e^4 + 10$ , eller at  $-2 + 4C_2 = 2$ . Dette gir  $C_2 = 1$  og dermed

$$y^*(t) = (t - 2)e^t + 2t + 2$$

- (b) Vi sjekker om  $F$  er konkav i  $(y, y')$ ; i så fall vet vi at  $y^*$  er en løsning av max-problemet. Vi regner derfor ut de andrederiverte

$$F''_{yy} = \frac{-1}{u^2}, \quad F''_{y,y'} = \frac{1}{u^2}, \quad F''_{y',y'} = \frac{-1}{u^2}$$

og den Hessiske matrisen

$$H(F) = \begin{pmatrix} F''_{y,y} & F''_{y,y'} \\ F''_{y,y'} & F''_{y',y'} \end{pmatrix} = \frac{1}{u^2} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Vi har satt faktoren som er felles utenfor. Vi ser at determinanten blir

$$\frac{1}{u^4} \cdot \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = 0$$

og at de to uttrykkene på diagonalen er negative. Derfor er  $F$  konkav i  $(y, y')$  og  $y^*(t)$  løser variasjonsproblemet (gir maksimum).

- (c) Vi har at  $y = y^* = (t-2)e^t + 2t + 2$  gir  $y' = 1 \cdot e^t + (t-2)e^t + 2 = (t-1)e^t + 2$ , og derfor er

$$y' - y + 2t = ((t-1)e^t + 2) - ((t-2)e^t + 2t + 2) + 2t = e^t$$

Dermed er  $\ln(y' - y + 2t) = \ln(e^t) = t$ , og integralet  $J(y^*)$  får verdien

$$J(y^*) = \int_0^4 t \, dt = \left[ \frac{1}{2}t^2 \right]_0^4 = \frac{1}{2} \cdot 4^2 = 8$$

Dette er den maksimale verdien av funksjonale  $J(y)$ .