

Eksamen i ELE3719 - Matematikk valgfag

Onsdag 29. mai 2019, kl. 09-14

LØSNINGFORSLAG

Oppgave 1

- (a) Vi deler likningen på 100 for å få den på standardform: $y'' + 0,2y' + 0,01y = 3$. Dette er en andre ordens lineær differensiallikning som har karakteristisk likning $r^2 + 0,2r + 0,01 = 0$ med dobbeltrot $r = -0,1$ og partikulær løsning $y_p(t) = 300$. Den generelle løsningen er dermed

$$y(t) = \underline{(C_0 + C_1 t)e^{-0,1t} + 300}$$

Vi har $(C_0 + C_1 t)e^{-0,1t} = \frac{C_0 + C_1 t}{e^{0,1t}}$ som (f. eks. ved l'Hôpitals regel) har grense 0 når $t \rightarrow \infty$. Dermed er den stabile likevektstilstanden

$$\lim_{t \rightarrow \infty} [(C_0 + C_1 t)e^{-0,1t} + 300] = \underline{300}$$

som er uavhengig av konstantene C_0 og C_1 og systemet er derfor globalt asymptotisk stabilt.

- (b) Dette er en separabel differensiallikning fordi divisjon på begge sider med $(y - 400)$ gir

$$\frac{y'}{y - 400} = -t$$

Fordi $(\ln |y - 400|)'_t = \frac{y'}{y - 400}$ får vi

$$\ln(y - 400) = -\frac{1}{2}t^2 + C_0$$

for en ubestemt konstant C_0 . Vi setter venstresiden og høyresiden inn i eksponentialfunksjonen e^x og får

$$|y - 400| = e^{-\frac{1}{2}t^2 + C_0} = e^{C_0} e^{-\frac{1}{2}t^2}$$

Altså er den generelle løsningen

$$y(t) = 400 + C e^{-\frac{1}{2}t^2}$$

for en konstant $C = \pm e^{C_0}$. Fra $y(0) = 500$ får vi $C e^0 = 100$, dvs $C = 100$ og $y(t) = \underline{400 + 100e^{-\frac{1}{2}t^2}}$.

Alternativ løsning: Likningen kan også skrives om til en første ordens lineær differensiallikning $y' + ty = 400t$. Vi multipliserer med integrerende faktor $e^{\frac{1}{2}t^2}$ og får $(ye^{\frac{1}{2}t^2})'_t = y'e^{\frac{1}{2}t^2} + tye^{\frac{1}{2}t^2} = 400te^{\frac{1}{2}t^2}$. Ved integrasjon med substitusjonen $u = \frac{1}{2}t^2$ får vi $\int 400te^{\frac{1}{2}t^2} dt = 400e^{\frac{1}{2}t^2} + C$. Det gir $ye^{\frac{1}{2}t^2} = 400e^{\frac{1}{2}t^2} + C$ dvs $y(t) = 400 + C e^{-\frac{1}{2}t^2}$. Vi finner konstanten C som over.

Oppgave 2

(a) (i) $P(X \leq 0, Y \leq 4) = F(0, 4) = 1 - e^0 - e^{-1,2} + e^{-1,2} = \underline{0}$

(ii)

$$\begin{aligned} P(X \leq 2, 4 \leq Y \leq 5) &= F(2, 5) - F(2, 4) \\ &= 1 - e^{-0,4} - e^{-1,5} + e^{-0,4-1,5} - (1 - e^{-0,4} - e^{-1,2} + e^{-0,4-1,2}) \\ &= e^{-1,2} - e^{-1,5} - e^{-0,4}(e^{-1,2} - e^{-1,5}) \\ &= \underline{\underline{(1 - e^{-0,4})(e^{-1,2} - e^{-1,5}) = 2,57\%}} \end{aligned}$$

(iii)

$$P(Y \leq 5) = \lim_{x \rightarrow \infty} F(x, 5) = \lim_{x \rightarrow \infty} (1 - e^{-0,2x} - e^{-1,50} + e^{-0,2x-1,5}) = \underline{\underline{1 - e^{-1,5} = 77,69\%}}$$

(b)

$$\begin{aligned} f(x, y) &= F''_{xy} = (F'_x)'_y = \begin{cases} (0,2e^{-0,2x} - 0,2e^{-0,2x-0,3y})'_y & \text{hvis } x, y \geq 0 \\ 0 & \text{ellers} \end{cases} \\ &= \begin{cases} 0,06e^{-0,2x-0,3y} & \text{hvis } x, y \geq 0 \\ 0 & \text{ellers} \end{cases} \\ f_X(x) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(x, y) dy = \int_{-\infty}^{\infty} (F'_x)'_y dy = [F'_x(x, y)]_{y \rightarrow -\infty}^{y \rightarrow \infty} \\ &= \begin{cases} [0,2e^{-0,2x} - 0,2e^{-0,2x-0,3y}]_{y=0}^{y \rightarrow \infty} & \text{hvis } x \geq 0 \\ 0 & \text{ellers} \end{cases} \\ &= \begin{cases} 0,2e^{-0,2x} - (0,2e^{-0,2x} - 0,2e^{-0,2x}) & \text{hvis } x \geq 0 \\ 0 & \text{ellers} \end{cases} \\ &= \begin{cases} 0,2e^{-0,2x} & \text{hvis } x \geq 0 \\ 0 & \text{ellers} \end{cases} \end{aligned}$$

Vi kan selvfølgelig også regne direkte på uttrykket

$$\int_0^{\infty} 0,06e^{-0,2x-0,3y} dy = [-0,2e^{-0,2x-0,3y}]_{y=0}^{y \rightarrow \infty}.$$

Ved å regne på samme måte (eller ved å bruke symmetrien i uttrykket for $F(x, y)$), får vi

$$f_Y(y) = \begin{cases} 0,3e^{-0,3y} & \text{hvis } y \geq 0 \\ 0 & \text{ellers} \end{cases}$$

(c) Ved delvis integrasjon med $u(x) = x$ og $v(x) = -e^{-0,2x}$ får vi $\int x \cdot 0,2e^{-0,2x} dx = -xe^{-0,2x} - \int -e^{-0,2x} dx = -xe^{-0,2x} - \frac{1}{0,2}e^{-0,2x}$. Da blir

$$\begin{aligned} E(X) &= \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x) dx = \left[-xe^{-0,2x} - \frac{1}{0,2}e^{-0,2x} \right]_{x=0}^{x \rightarrow \infty} \\ &= 0 - 0 - (0 - \frac{1}{0,2}e^0) = \underline{5} \end{aligned}$$

Ved symmetrien i uttrykket for $F(x, y)$ får vi $E(Y) = \frac{1}{0,3} = \underline{\underline{\frac{10}{3}}}$.

Vi har

$$f_X(x)f_Y(y) = \begin{cases} 0,2e^{-0,2x} \cdot 0,3e^{-0,3y} & \text{hvis } x, y \geq 0 \\ 0 & \text{ellers} \end{cases}$$

$$= f(x, y)$$

som jo betyr at X og Y er uavhengige stokastiske variabler. Da har vi

$$\begin{aligned} E(XY) &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} xyf(x, y) dy dx = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} xyf_X(x)f_Y(y) dy dx \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} xf_X(x) \cdot \left[\int_{-\infty}^{\infty} yf_Y(y) dy \right] dx = \int_{-\infty}^{\infty} xf_X(x) dx \cdot E(Y) \\ &= E(X) \cdot E(Y) \end{aligned}$$

(som vi også vet) og derfor er $E(XY) = 5 \cdot \frac{10}{3} = \underline{\underline{\frac{50}{3}}}$.

- (d) Vi har $\text{Cov}(X, Y) = E(XY) - E(X)E(Y)$ som er 0 fordi X og Y er uavhengige. Vi har $\text{Cov}(X, X) = E(X^2) - E(X)^2$ og $E(X^2) = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 f_X(x) dx = \int_0^{\infty} x^2 \cdot 0,2e^{-0,2x} dx$. Ved delvis integrasjon med $u(x) = x^2$ og $v(x) = -e^{-0,2x}$ får vi $\int x^2 \cdot 0,2e^{-0,2x} dx = -x^2 e^{-0,2x} - \int -2xe^{-0,2x} dx$ og ved utregningen for $E(X)$ får vi $\int xe^{-0,2x} dx = (-\frac{x}{0,2} - \frac{1}{0,2^2})e^{-0,2x}$. Til sammen får vi

$$E(X^2) = \left[-(x^2 + \frac{2}{0,2}x + \frac{2}{0,2^2})e^{-0,2x} \right]_{x=0}^{x \rightarrow \infty} = 0 - (-\frac{2}{0,2^2}) = 50$$

som gir

$$\text{Cov}(X, X) = \text{Var}(X) = 50 - 5^2 = 25$$

Ved symmetri i likningene får vi $\text{Cov}(Y, Y) = \frac{2}{0,3^2} - \frac{1}{0,3^2} = \frac{1}{0,3^2} = \frac{100}{9}$. Dermed er kovariansmatrisen

$$C = \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & \underline{\underline{\frac{100}{9}}} \end{bmatrix}$$

- (e) Pr. definisjon er $f_{X|Y}(x|y) = \frac{f(x,y)}{f_Y(y)}$. Fordi X og Y er uavhengige er $f(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y)$ og dermed er $f_{X|Y}(x|y) = \underline{\underline{f_X(x)}}$ uansett hva y er.

Oppgave 3

(a) Vi beregner indreproduktene

$$\mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_2 = 1 \cdot 1 + 0 \cdot (-1) + (-1) \cdot 1 = 0$$

$$\mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_3 = 1 \cdot 1 + 0 \cdot 2 + (-1) \cdot 1 = 0$$

$$\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{u}_3 = 1 \cdot 1 + (-1) \cdot 2 + 1 \cdot 1 = 0$$

altså er $\mathbf{u}_1$, $\mathbf{u}_2$ og $\mathbf{u}_3$ parvis ortogonale.

Vi beregner lengdene

$$\|\mathbf{u}_1\| = \sqrt{\mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_1} = \sqrt{1 \cdot 1 + 0 \cdot 0 + (-1) \cdot (-1)} = \underline{\underline{\sqrt{2}}}$$

$$\|\mathbf{u}_2\| = \sqrt{\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{u}_2} = \sqrt{1 \cdot 1 + (-1) \cdot (-1) + 1 \cdot 1} = \underline{\underline{\sqrt{3}}}$$

$$\|\mathbf{u}_3\| = \sqrt{\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{u}_3} = \sqrt{1 \cdot 1 + 2 \cdot 2 + 1 \cdot 1} = \underline{\underline{\sqrt{6}}}$$

(b) Vi har

$$A\mathbf{u}_1 = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot 1 + (-1) \cdot 0 + 0 \cdot (-1) \\ (-1) \cdot 1 + 1 \cdot 0 + (-1) \cdot (-1) \\ 0 \cdot 1 + (-1) \cdot 0 + 2 \cdot (-1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix} = 2\mathbf{u}_1$$

og

$$A\mathbf{u}_2 = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot 1 + (-1) \cdot (-1) + 0 \cdot 1 \\ (-1) \cdot 1 + 1 \cdot (-1) + (-1) \cdot 1 \\ 0 \cdot 1 + (-1) \cdot (-1) + 2 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix} = 3\mathbf{u}_2$$

og

$$A\mathbf{u}_3 = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot 1 + (-1) \cdot 2 + 0 \cdot 1 \\ (-1) \cdot 1 + 1 \cdot 2 + (-1) \cdot 1 \\ 0 \cdot 1 + (-1) \cdot 2 + 2 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = 0\mathbf{u}_3$$

så $\mathbf{u}_1$, $\mathbf{u}_2$ og $\mathbf{u}_3$ er egenvektorer for A med egenverdiene $\lambda_1 = 2$, $\lambda_2 = 3$ og $\lambda_3 = 0$.

(c) Vi får

$$Q(x_1, x_2, x_3) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x} = \underline{\underline{2x_1^2 + x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_1x_2 - 2x_2x_3}}$$

Siden $\mathbf{u}_3$ er en egenvektor med egenverdi 0 har vi $Q(\mathbf{u}_3) = \mathbf{u}_3^T A \mathbf{u}_3 = \mathbf{u}_3^T \mathbf{0} = 0$ så $(a, b, c) = (1, 2, 1)$ er et nullpunkt for $Q(\mathbf{x})$ og tilvarende er også $\mathbf{x} = t\mathbf{u}_3$ en løsning for alle $t \neq 0$.

(d) Fordi A er en (3×3) -matrise kan A maksimalt ha tre egenverdier som da er de tre egenverdiene vi har funnet i (b). Dermed er $Q(x_1, x_2, x_3)$ positiv semi-definit fordi $\lambda_i \geq 0$, men en av egenverdiene er 0 så ikke definit.

(e) Løsning 1: Erstatte $\mathbf{x}$ med $P\mathbf{y}$ dvs. at $x_1 = y_1 + y_2 + y_3$, $x_2 = -y_2 + 2y_3$ og $x_3 = -y_1 + y_2 + y_3$ og regner direkte

$$\begin{aligned} Q^{\text{ny}}(y_1, y_2, y_3) &= Q(P\mathbf{y}) = Q(y_1 + y_2 + y_3, -y_2 + 2y_3, -y_1 + y_2 + y_3) \\ &= 2(y_1 + y_2 + y_3)^2 + (-y_2 + 2y_3)^2 + 2(-y_1 + y_2 + y_3)^2 \\ &\quad - 2(y_1 + y_2 + y_3)(-y_2 + 2y_3) - 2(-y_2 + 2y_3)(-y_1 + y_2 + y_3) \\ &= 2y_1^2 + 2y_2^2 + 2y_3^2 + 4y_1y_2 + 4y_1y_3 + 4y_2y_3 + y_2^2 - 4y_2y_3 + 4y_3^2 \\ &\quad + 2y_1^2 + 2y_2^2 + 2y_3^2 - 4y_1y_2 - 4y_1y_3 + 4y_2y_3 \\ &\quad + 2y_1y_2 - 4y_1y_3 + 2y_2^2 - 4y_2y_3 + 2y_2y_3 - 4y_3^2 \\ &\quad - 2y_1y_2 + 2y_2^2 + 2y_2y_3 + 4y_1y_3 - 4y_2y_3 - 4y_3^2 \\ &= \underline{4y_1^2 + 9y_2^2} \end{aligned}$$

Løsning 2: Vi har $Q^{\text{ny}}(y_1, y_2, y_3) = (P\mathbf{y})^T A (P\mathbf{y}) = \mathbf{y}^T (P^T A P) \mathbf{y}$ og så regner vi ut den symmetriske matrisen $P^T A P$. Først regner vi på

$$\begin{aligned} AP &= \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 2 \cdot 1 + (-1) \cdot 0 + 0 \cdot (-1) & 2 \cdot 1 + (-1) \cdot (-1) + 0 \cdot 1 & 2 \cdot 1 + (-1) \cdot 2 + 0 \cdot 1 \\ (-1) \cdot 1 + 1 \cdot 0 + (-1) \cdot (-1) & (-1) \cdot 1 + 1 \cdot (-1) + (-1) \cdot 1 & (-1) \cdot 1 + 1 \cdot 2 + (-1) \cdot 1 \\ 0 \cdot 1 + (-1) \cdot 0 + 2 \cdot (-1) & 0 \cdot 1 + (-1) \cdot (-1) + 2 \cdot 1 & 0 \cdot 1 + (-1) \cdot 2 + 2 \cdot 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Så multipliserer vi denne med P^T fra venstre og får med en tilsvarende beregning:

$$P^T(AP) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Altså er

$$Q^{\text{ny}}(y_1, y_2, y_3) = \begin{bmatrix} y_1 & y_2 & y_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = \underline{4y_1^2 + 9y_2^2}$$

Løsning 3: La $\mathbf{e}_i$ være 3-vektoren som har 1 på i -te plass og 0 ellers. Da vil $P\mathbf{e}_i$ være den i -te kolonnen i P som jo er $\mathbf{u}_i$. Derfor får vi $P^T A P \mathbf{e}_i = P^T A \mathbf{u}_i = P^T (\lambda_i \mathbf{u}_i) = \lambda_i (P^T \mathbf{u}_i)$. Fordi $\mathbf{u}_j \cdot \mathbf{u}_i$ er 0 for $j \neq i$ og lik $\|\mathbf{u}_i\|^2$ hvis $j = i$ har vektoren $\lambda_i (P^T \mathbf{u}_i)$ verdien $\lambda_i \|\mathbf{u}_i\|^2$ på plass i og 0 ellers (dvs. at $\lambda_i (P^T \mathbf{u}_i) = \lambda_i \|\mathbf{u}_i\|^2 \mathbf{e}_i$) og dette gir den i -te søylen til $P^T A P$. Det betyr at

$$P^T A P = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad (*)$$

og dermed er $Q^{\text{ny}}(y_1, y_2, y_3) = \underline{4y_1^2 + 9y_2^2}$.

(f) Vi lar 3-vektoren $\mathbf{b}^T$ være gitt ved at $\mathbf{b} = [-18 \ 6 \ 6]$. Vi kan løse likningen

$$\frac{\partial f}{\partial \mathbf{x}} = 2\mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{b}^T = \mathbf{0} \quad \text{det vil si} \quad \mathbf{A}\mathbf{x} = -\frac{1}{2}\mathbf{b}^T$$

ved Gausseliminasjon direkte på den utvidete koeffisientmatrisen. Men vi kan også bruke variabelskiftet $\mathbf{x} = \mathbf{P}\mathbf{y}$ som gir $\mathbf{A}\mathbf{P}\mathbf{y} = -\frac{1}{2}\mathbf{b}^T$. Denne likningen multiplisert med $\mathbf{P}^T$ fra venstre gir likningen

$$\mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P} \mathbf{y} = -\frac{1}{2}(\mathbf{b}\mathbf{P})^T \quad (**)$$

fordi

$$\mathbf{P}^T \left(-\frac{1}{2}\mathbf{b}^T\right) = -\frac{1}{2}(\mathbf{b}\mathbf{P})^T = \begin{bmatrix} 12 \\ 9 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Fra (*) har vi at $\mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P}$ er diagonal og (**) gir likningssystemet

$$4y_1 = 12$$

$$9y_2 = 9$$

$$0 = 0$$

Dermed får vi $y_3 = t$ (en fri parameter), $y_2 = 1$ og $y_1 = 3$. Fra $\mathbf{x} = \mathbf{P}\mathbf{y}$ får vi da de kritiske (stasjonære) punktene

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ -1 \\ -2 \end{bmatrix} + t \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Dette er globale minimumspunkter siden $\mathbf{A}$ er positiv semi-definit som er ekvivalent med at f er konveks.

Oppgave 4

(a) Dette er en andre ordens lineær differensiallikning med konstante koeffisienter på standarform. Den karakteristisk likningen $r^2 - 1 = 0$ har løsningene $r = \pm 1$ og $y_p(t) = -4$ er en partikulær løsning. Den generelle løsningen er derfor

$$y(t) = C_1 e^{-t} + C_2 e^t - 4$$

Initialbetingelsene gir likninger som bestemmer konstantene C_1 og C_2 :

$$y(0) = C_1 + C_2 - 4 = 1$$

$$y(\ln(3)) = \frac{C_1}{3} + 3C_2 - 4 = 3$$

som gir

$$C_1 + C_2 = 5$$

$$C_1 + 9C_2 = 21$$

Vi trekker den første likningen fra den andre og får $8C_2 = 16$ som gir $C_2 = 2$ og fra den første likningen får vi da $C_1 = 5 - 2 = 3$. Det gir funksjonen $y(t) = \underline{3e^{-t} + 2e^t - 4}$

- (b) For normalløsningen er Hamilton-funksjonen (som står i formelsamlingen)
 $H = y + 9u - u^2 + p(y + u)$ for en funksjon $p = p(t)$. Vi avgjør først om H er konkav i (y, u) . Vi har

$$\begin{cases} H'_y = 1 + p \\ H'_u = 9 - 2u + p \end{cases}$$

som gir

$$\begin{cases} H''_{yy} = 0 = A \\ H''_{yu} = 0 = B \\ H''_{uu} = -2 = C \end{cases}$$

Dermed er $AC - B^2 = 0 \cdot (-2) - 0^2 = 0 \geq 0$, $A = 0 \leq 0$ og $C = -2 \leq 0$ så H er konkav i (y, u) og en løsning på Pontryagin-betingelsene vil derfor gi et maksimum.

Pontryagin-betingelsene (som står i formelsamlingen) gir

$$\begin{cases} 9 - 2u + p = 0 & (4) \\ p' = -(1 + p) & (5) \end{cases}$$

Vi deriverer begge sider av (4) og får $p' = 2u'$. Kombinert med (5) gir dette $2u' = -(1 + p) = -2u + 8$ ved å bruke (4) igjen, dvs $2(u' + u) = 8$ eller

$$u' + u = 4 \quad (6)$$

Fra (1) får vi $u = y' - y$ og ved å derivere $u' = y'' - y'$ som vi substituerer inn i (6) og får

$$y'' - y = 4 \quad (7)$$

som er differensiallikningen i (a) med de samme initialbetingelsene (2) og (3) og løsningen er derfor $y(t) = \underline{3e^{-t} + 2e^t - 4}$

For å finne $u(t)$ bruker vi (1): Først har vi

$$y'(t) = -3e^{-t} + 2e^t$$

som så gir $u(t) = y'(t) - y(t) = \underline{-6e^{-t} + 4}$.

- (c) Fra (1) har vi $u = y' - y$ som gir

$$\begin{aligned} F(y, y', t) &= y + 9u - u^2 = y + 9(y' - y) - (y' - y)^2 \\ &= 9y' - 8y - (y')^2 + 2yy' - y^2 \end{aligned}$$

Variasjonsregningsproblemet blir

$$\text{maks} \int_0^{\ln(3)} (9y' - 8y - (y')^2 + 2yy' - y^2) dt, \quad \begin{cases} y(0) = 1 & (1) \\ y(\ln(3)) = 3 & (2) \end{cases}$$

Vi viser først at F er konkav i (y, y') . Vi har

$$\begin{cases} F'_y = -8 + 2y' - 2y \\ F'_{y'} = 9 - 2y' + 2y \end{cases}$$

som gir

$$\begin{cases} F''_{yy} = -2 = A \\ F''_{yy'} = 2 = B \\ F''_{y'y'} = -2 = C \end{cases}$$

Dermed er $AC - B^2 = (-2)^2 - (2)^2 = 0 \geq 0$, $A = -2 \leq 0$ og $C = -2 \leq 0$ så H er konkav i (y, y') og en løsning på Euler-likningen vil derfor gi et maksimum.

Vi har

$$\frac{d(F'_{y'})}{dt} = (F'_{y'})'_t = -2y'' + 2y'$$

Euler-likningen (som står i formelsamlingen) blir derfor

$$-8 + 2y' - 2y + 2y'' - 2y' = 0 \quad \text{dvs} \quad y'' - y = 4$$

som er differensiallikningen i (a) med de samme initialbetingelsen så

$$y(t) = \underline{\underline{3e^{-t} + 2e^t - 4}}.$$